

Tisková zpráva

19.05.2020

Pilz GmbH & Co. KG
Felix-Wankel-Straße 2
73760 Ostfildern
Německo
<https://www.pilz.com>

Bezpečnostní laserový skener PSENscan společnosti Pilz nyní s balíčkem ROS pro dynamickou navigaci v logistice výrobních závodů - jednodušší a pružnější!

Ostfildern, 19.05.2020 - **Bezpečnostní laserový skener PSENscan společnosti Pilz nabízí bezpečné a efektivní monitorování stacionárních i mobilních nebezpečných zón s novými možnostmi, a to i v oblasti výrobní logistiky. Spolu s balíčky ROS (Robot Operating System) dostupnými již nyní z Open Source Framework ROS může být bezpečnostní laserový skener nyní použit i pro dynamickou navigaci transportních systémů bez řidiče (FTS) - například v kombinaci se SLAM (Simultaneous Localisation and Mapping). Výhodou pro uživatele je navíc dynamické a přitom bezpečné zavedení mobilní aplikace do výrobního prostředí.**

Bezpečnostní laserový skener nabízí data potřebná pro navigaci. Takto generovaná mapa okolí je základem k tomu, aby se vozidlo bez řidiče dokázalo vyhnout příp. překážkám.

Flexibilní aplikace

Díky jednoduché výměně dat prostřednictvím Standard ROS Messages (LaserScan) je kromě oblasti transportních systémů bez řidiče možné využití i v dalších mobilních aplikacích pro robotiku. Jednotná rozhraní a řadové zapojení PSENscan dovolují jednoduchou integraci více bezpečnostních laserových skenerů do stávajícího prostředí ROS. Aplikace určené pro transportní systémy bez řidiče je pomocí PSENscan možné flexibilně přizpůsobit konkrétním potřebám. Výhodou pro zákazníka je tedy individuální a specifické řešení na míru.

Zvýšení mobility digitální továrny díky ROS

Produktivní a přitom bezpečné monitorování ploch s PSENscan a novým balíčkem ROS splňuje aktuální standardy, mezi nimi i všechny požadavky, které klade ROS-Industrial Consortium na praktické použití. Balíčky ROS nabízené společností Pilz lze instalovat přímo z Open Source Framework, což usnadňuje integraci. Skutečnost, že softwarové nástroje vyvinula sama společnost Pilz zaručuje, že je uživatelé budou mít rychle k dispozici. Balíček ROS je stejně jako všechny ostatní balíčky ROS od společnosti Pilz dostupný jako Open Source Code (LGPL) nebo prostřednictvím Open Source Hoster GitHub (služba pro správu softwaru s otevřeným zdrojem online).

Další informace o Industrie 4.0 najdete [zde](#)



Text k obrázku: Nové balíčky ROS (Robot Operating System) z Open Source Framework ROS pro bezpečnostní laserový skener PSENscan společnosti Pilz umožňují skener nyní využít i pro dynamickou navigaci transportních systémů bez řidiče (FTS). (Foto: Pilz GmbH & Co. KG)

Texty a obrázky ke stažení najdete na stránkách:

<https://www.pilz.com/cs->

[SK/company/press/messages/articles/215950](https://www.pilz.com/cs-SK/company/press/messages/articles/215950)

Pilz na sociálních sítích

Na našich kanálech sociálních médií poskytujeme informace o životě firmy Pilz a jejích zaměstnanců. Informujeme o aktuálním vývoji a trendech v automatizační technice.



<https://www.facebook.com/pilzINT>



https://twitter.com/Pilz_INT



<https://www.youtube.com/user/PilzINT>



<https://www.linkedin.com/company/pilz>

Kontakt na novináře